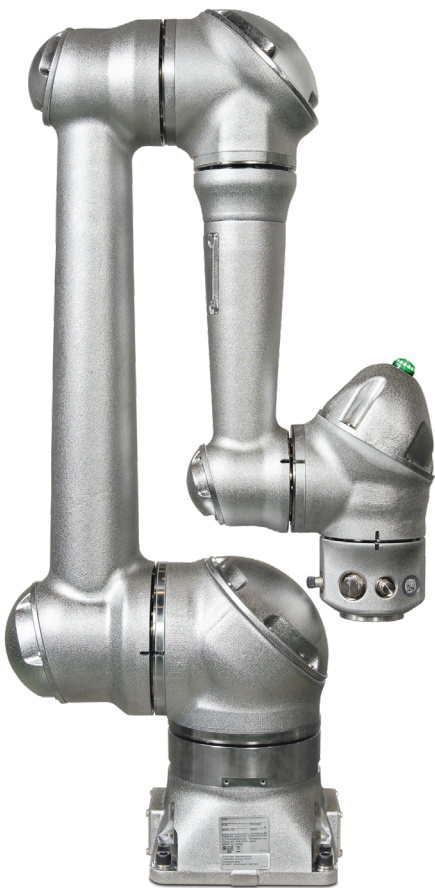


# MOTOMAN HC10DTFP

**Robot-Colaborativo para entornos especiales**  
**6 sensores integrados**  
con el enrutamiento interno de los cables



Controlled by  
**YRC1000**

Controlled by  
**YRC1000  
micro**

El MOTOMAN HC10DTFP es el cobot ideal para usar en condiciones ambientales especiales en las industrias alimentaria y farmacéutica. El revestimiento especial de la superficie permite limpiar y desinfectar el manipulador con limpiadores comunes, mientras que la grasa para engranajes de grado alimentario cumple los elevados requisitos de la industria alimentaria. El brazo robótico es resistente al agua y al polvo (IP67 - DIN EN 60529). Con una carga útil de 10 kg y un alcance máximo de 1.379 mm, este cobot cubre una amplia gama de aplicaciones y consigue una excelente repetibilidad. La adaptación de herramientas, como las pinzas, es fácil gracias a las aplicaciones de software del asistente de configuración y de la brida de herramientas ISO común. Gracias a los sensores de par integrados en cada articulación, el robot puede utilizarse en la colaboración entre humanos y robots sin ningún tipo de valla de protección.

La serie de robots MOTOMAN HC de Yaskawa se ha desarrollado para facilitar el acceso a la automatización robótica. Además de la sencilla filosofía de programación con botones de guía manual/operador en la muñeca del robot, los tutoriales en línea y la creación de aplicaciones en la web facilitan los primeros pasos en la automatización de robots. El práctico Smart Pendant, basado en una tablet, le guía de forma intuitiva a través de los distintos pasos: desde la programación hasta la configuración de seguridad, los sencillos menús ofrecen una visión general perfecta de su aplicación. Simplemente configure el cobot, después de conectar el robot y todos los componentes, estará listo para empezar a programar la tarea. Numerosos accesorios compatibles - suministrados por Yaskawa o por partners del ecosistema - facilitan la configuración de instalaciones de robots para muchas aplicaciones.

## BENEFICIOS CLAVE

### Fácil de usar

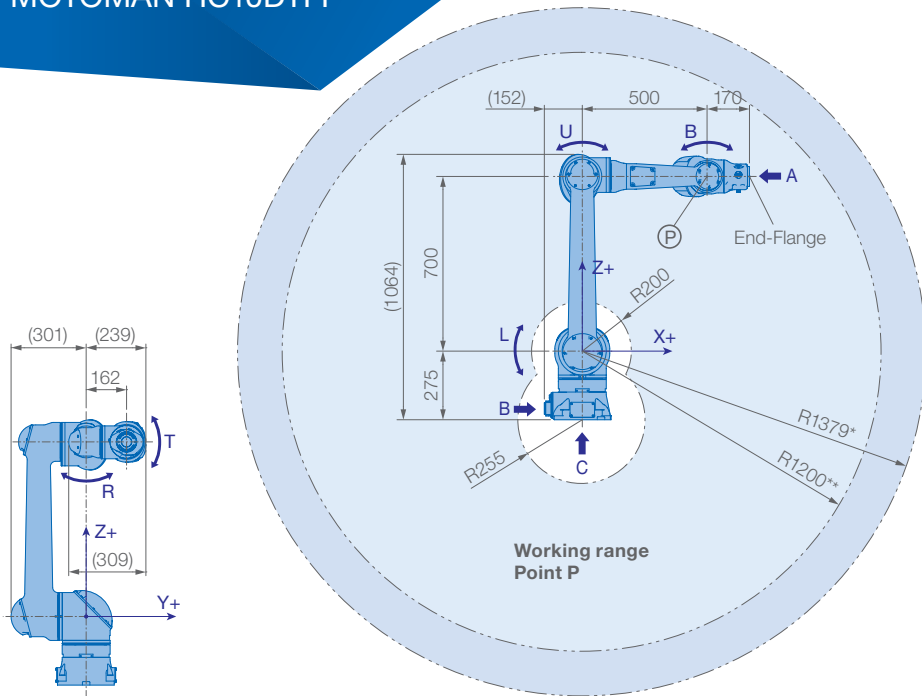
- Programación sencilla con Smart Pendant incl. Smart Frame y guiado manual
- Programación avanzada con Teach Pendant
- Colgantes con interruptor de habilitación estándar de 3 posiciones
- Programación con asistente para aplicaciones y accesorios
- Ecosistema de productos asociados Plug & Play
- Brida ISO para facilitar la conexión de accesorios
- Software de simulación de Yaskawa MotoSim EG VRC

### Seguridad inteligente

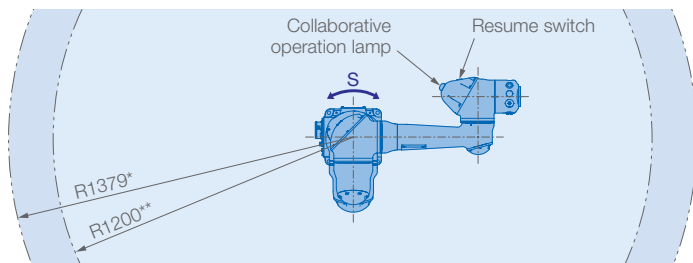
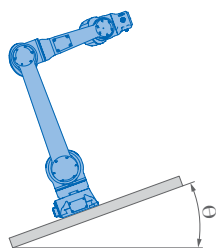
- Certificación PL d Cat. 3 con 25 funciones de hardware y software relacionadas con la seguridad
- Sensores de par de alta resolución en cada articulación
- Fácil configuración de la unidad de seguridad, como la definición de rangos, llanuras y envolventes precisas para el manipulador y la pinza
- Dos movimientos de retracción: Función de retracción y liberación de la pinza
- Función pushback para alejar el robot inmediatamente en caso de atrapamiento

### Diseño industrial para el funcionamiento híbrido

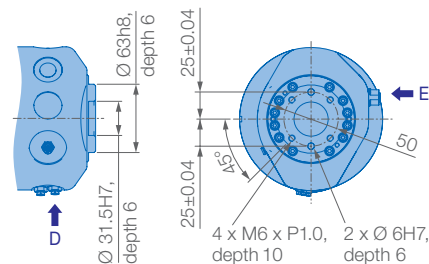
- Powder para trabajar en entorno alimentario con grasa alimentaria y entornos limpios
- Clase de protección IP67 con juntas de alta calidad
- Robusta fundición de aluminio con un diseño ligero
- Potentes servoaccionamientos Yaskawa de 200 V
- Enrutamiento interno de bus de campo, señales y aire
- Calibración automática
- Ejes de alta velocidad
- Opciones de control industrial YRC1000 y YRC1000micro



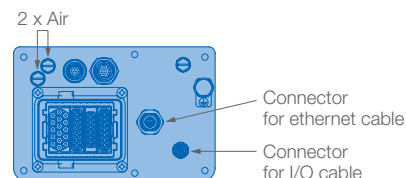
\* Absolute reach: S/L-Axis center of rotation to R/T-Axis center of rotation  
 \*\* Effective reach: S/L-Axis center of rotation to Point P



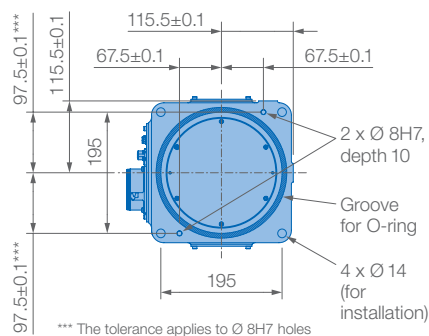
## View A



## View B



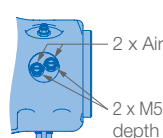
## View C



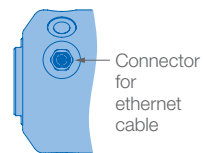
Mounting options: Floor, ceiling, wall, tilt\*  
 IP Protection: IP67

\* S Axis motion limits – see table left side

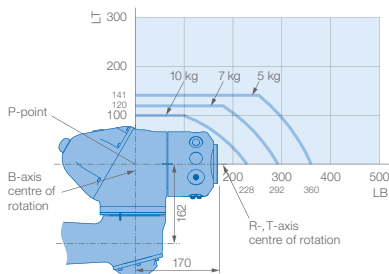
## View D



## View E



## Allowable wrist load



Robot installation angle [deg.]	S-axis operating range [deg.]
0 ≤ U ≤ 25	no limit
25 < U ≤ 30	±60 max.
30 < U ≤ 40	±45 max.
40 < U	±30 max.

Specifications HC10DTFP					
Axes	Maximum motion range [°]	Maximum speed [°/s]	Allowable moment [Nm]	Allowable moment of inertia [kg · m <sup>2</sup> ]	Controlled axes
S	±210	130	–	–	6
L	±180	130	–	–	Max. payload (on U-axis) [kg]
U	±290	180	–	–	10
R	±210	180	27.4	0.78	Repeatability [mm]
B	±180	250	27.4	0.78	±0.05
T	±210	250	9.8	0.1	Max. working range R [mm]
					1379*/1200**
					Temperature [°C]
					0 to +40
					Humidity [%]
					20 – 80
					Weight [kg]
					58
					Power supply, average [kVA]
					1.0

\* Absolute reach: S/L-Axis center of rotation to R/T-Axis center of rotation \*\* Effective reach: S/L-Axis center of rotation to Point P



**YASKAWA Ibérica**  
 Av. del Siglo XXI, 69  
 08840 Viladecans - Barcelona  
 Tel 936 303 478  
 info.es@yaskawa.eu

Todas las dimensiones en mm

Datos técnicos sujetos a cambio sin previo aviso